

$$\left. \begin{aligned} U &\rightarrow \hat{A} \text{ s.a.} \\ \psi &\rightarrow \hat{B} \text{ s.a.} \end{aligned} \right\} [\hat{A}, \hat{B}] = i\hat{K}$$

(\hat{K} s.a.; Sonderfall $\hat{K} = \hat{0}$)

$$\Delta a \cdot \Delta b \geq \frac{|\langle \psi, \hat{K} \psi \rangle|}{2}$$

\Rightarrow

Beachte: $\Delta a \equiv (\Delta a)_\psi$, $\Delta b \equiv (\Delta b)_\psi$; $\langle \psi, \hat{K} \psi \rangle = \langle \hat{K} \rangle_\psi$,
falls $\mathcal{K} \rightarrow \hat{K}$.

Beweis: 1) Ausgangspunkt: Schwarzsche Ungleichung

$$\langle u, u \rangle \langle v, v \rangle \geq |\langle u, v \rangle|^2, \quad \forall u, v \in \mathcal{R}$$

Beachte: =, falls $u = \alpha v$ ("parallel").

$$\hat{\delta A} := \hat{A} - \langle \hat{A} \rangle \hat{1}, \quad \hat{\delta B} := \hat{B} - \langle \hat{B} \rangle \hat{1}; \quad \hat{\delta A}, \hat{\delta B} \text{ s.a.}, \quad [\hat{\delta A}, \hat{\delta B}] = i\hat{K}$$

2) Wahl: $u = \hat{\delta A} \psi$, $v = \hat{\delta B} \psi$

$$\begin{aligned} \langle \hat{\delta A} \psi, \hat{\delta A} \psi \rangle \langle \hat{\delta B} \psi, \hat{\delta B} \psi \rangle &\geq |\langle \hat{\delta A} \psi, \hat{\delta B} \psi \rangle|^2 \\ \underbrace{\langle \psi, (\hat{\delta A})^2 \psi \rangle}_{(\Delta a)^2} \underbrace{\langle \psi, (\hat{\delta B})^2 \psi \rangle}_{(\Delta b)^2} &\geq |\langle \psi, \hat{\delta A} \hat{\delta B} \psi \rangle|^2 \end{aligned}$$

$$\Delta a \cdot \Delta b \geq |\langle \psi, \hat{A} \hat{B} \psi \rangle|$$

$$3) \hat{A} \hat{B} = \frac{1}{2} (\hat{A} \hat{B} + \hat{B} \hat{A}) + \frac{1}{2} (\hat{A} \hat{B} - \hat{B} \hat{A})$$

$=: \hat{D}$ s.a.
 $i\hat{K}$ (R s.a.)

$$\Delta a \cdot \Delta b \geq \frac{1}{2} |\langle \psi, \hat{D} \psi \rangle| + i \underbrace{|\langle \psi, \hat{K} \psi \rangle|}_{\substack{\text{reell, da} \\ \hat{K} \text{ s.a.}}} = \frac{1}{2} \sqrt{\underbrace{\langle \psi, \hat{D} \psi \rangle^2}_{\geq 0} + \langle \psi, \hat{K} \psi \rangle^2}$$

$$\geq |\langle \psi, \hat{K} \psi \rangle|$$

$$\Delta a \cdot \Delta b \geq \frac{|\langle \psi, \hat{K} \psi \rangle|}{2}$$

▲ Was ist eingegangen?
1. GG + 2. GG + 3. GG

Beachte: Bedingungen, das "=" gilt:

1) $\hat{A} \psi, \hat{B} \psi$ "parallel" (proportional)

$$2) \langle \psi, \hat{D} \psi \rangle = \langle \psi, (\hat{A} \hat{B} + \hat{B} \hat{A}) \psi \rangle = 0$$

1) + 2) liefern "Klasse" von $\psi \in \mathcal{H}$, für welche in HB "=" gilt. ●

$$[\hat{A}, \hat{B}] = i\hat{K} \implies \Delta a \cdot \Delta b \geq \frac{|\langle \psi, \hat{K} \psi \rangle|}{2}$$

Bemerkung:

\hat{K} ist selbstadjungiert!

1) $\hat{K} = \hat{0}$: \hat{A}, \hat{B} "vertauschbar" (\mathcal{U}, \mathcal{S} "verträglich")

$$\Delta a \cdot \Delta b \geq 0$$

$\Delta a \geq 0$, falls $\sigma_a(\hat{A}) \neq \{\}$; $\Delta a > 0$, falls $\sigma_a(\hat{A}) = \{\}$

analog Δb

Beispiele: I) $\mathcal{X} = L^2(\mathbb{R}^3)$

$$[\hat{x}, \hat{y}] = \hat{0} \implies \underbrace{\Delta x \cdot \Delta y}_{> 0} \geq 0, \text{ da } \sigma(\hat{x}) = \sigma(\hat{y}) = \mathbb{R}$$

II) $\mathcal{X} = L^2(\mathbb{R}^3)$

$$[\hat{\ell}^2, \hat{\ell}_z] = \hat{0} \implies \underbrace{\Delta \ell^2}_{\geq 0} \cdot \underbrace{\Delta \ell_z}_{\geq 0} \geq 0$$

da $\sigma(\hat{\ell}^2) = \{\ell(\ell+1)\hbar^2, \ell=0,1,2,\dots\}$
 $\sigma(\hat{\ell}_z) = \{m\hbar, m_\ell=0, \pm 1, \pm 2, \dots\}$

Bemerkung: \exists vollständiges System gemeinsamer auf 1 normierter

EV von $\hat{\mathcal{L}}^2$ und $\hat{\mathcal{L}}_z^2$, d.h. ein vollständiges ONS in $L^2(\mathbb{R}^3)$, für welches $\Delta \hat{\mathcal{L}}^2$ und $\Delta \hat{\mathcal{L}}_z^2$ beide null sind. ●

2) $\hat{K} = k \hat{I}$, $k \in \mathbb{R}$, $k \neq 0$: \hat{A}, \hat{B} erfüllen "kanonische Vertauschungs="

beziehung" ($\mathcal{O}_z, \mathcal{L}_z$ sind "kanonisch konjugiert" und damit "nicht verträglich")

$$\Delta a \cdot \Delta b \geq \frac{|k|}{2} > 0$$

festere untere Schranke!
 $\mathcal{O}_z, \mathcal{L}_z$: "Wie Hund und Katz!"

$\Rightarrow \Delta a > 0$, $\Delta b > 0$, d.h. ohne das EWP zu lösen, weiß man,

das $\sigma_a(\hat{A}) = \sigma_b(\hat{B}) = \{\}$ gilt!

$$\Delta a \downarrow 0 \Rightarrow \Delta b \uparrow +\infty$$

$$\Delta b \downarrow 0 \Rightarrow \Delta a \uparrow +\infty$$

Beispiel:

$$\mathcal{X} = L^2(\mathbb{R})$$

"RATENEG":

Unbestimmtheitsprinzip!

$$[\hat{x}, \hat{p}] = i\hbar \hat{1} \implies \Delta x \cdot \Delta p \geq \frac{\hbar}{2}$$

INTERPRETATION!

$$> 0 > 0$$

Bedingung für "=":
s. HB3', HB3"

3) $\hat{K} \neq \hat{0}, \hat{K} \neq \hat{1}$: \hat{A}, \hat{B} "nicht vertauschbar"
(UR, \hat{x} "nicht verträglich")

$$\Delta a \cdot \Delta b \geq \frac{|\langle \psi, [\hat{A}, \hat{B}] \psi \rangle|}{2} \geq 0$$

> 0
oder
 ≥ 0

(s. Punkt 1))

Falls \hat{K} Observable \mathcal{X}
repräsentiert: $\langle \psi, \hat{K} \psi \rangle = \langle \hat{K} \psi, \psi \rangle$

Beispiele: I) $\mathcal{X} = L^2(\mathbb{R}), \hat{H} = \frac{\hat{p}^2}{2m} + \frac{m\omega_0^2}{2} \hat{x}^2$

$$[\hat{x}, \hat{H}] = i \frac{\hbar}{m} \hat{p} \implies \Delta x \cdot \Delta E \geq \frac{\hbar |\langle \hat{p} \rangle|}{2m} \geq 0$$

Ergänzung zum Beispiel $\Delta x \cdot \Delta p \geq \frac{\hbar}{2}$:

HB 3'

Minimum-Unschärfen-Produkt ZF \equiv "MinimumVP"

$$\Delta x \cdot \Delta p = \frac{\hbar}{2} \iff \psi(x,t) = \frac{1}{\sqrt{2\pi} \delta_0(t)} \exp\left[-\frac{(x-x_0(t))^2}{4\delta_0^2(t)} + \frac{i}{\hbar} p_0(t)x + i\varphi(t)\right]$$

$\delta_0, \varphi, x_0, p_0$ reell (wertig)

Bemerkungen: 1) Wie erhält man $\psi(x,t)$?

a) $\hat{\delta}_x \psi = \alpha \hat{\delta}_p \psi$

b) $\langle \psi, (\hat{\delta}_x \hat{\delta}_p + \hat{\delta}_p \hat{\delta}_x) \psi \rangle = 0 \implies$ Dgl. für $\psi \in L^2(\mathbb{R})$

2) $\psi(x,t)$ aus Oszillatorbeispiel gehörte zu dieser "Klasse":

$$\psi(x,t) = \sqrt{\frac{\alpha}{\sqrt{\pi}}} \exp\left[-\frac{\alpha^2(x - a \cos \omega t)^2}{2}\right] \exp\left[-i\left(\frac{\omega_0 t}{2} + \alpha^2 a x \sin \omega t - \frac{\alpha^2 a^2}{4} \sin 2\omega t\right)\right]$$

3) $\psi(x,t) = u_0(x) e^{-\frac{i}{\hbar} E_0(t-t_0)}$

(stationärer Zustand)

gehört zu dieser "Klasse".

$$\alpha = \sqrt{\frac{m\omega_0}{\hbar}}$$

$$E_0 = \frac{1}{2} \hbar \omega_0$$

HB3"

$$4) \psi(x,t) = \psi_n(x) e^{-\frac{i}{\hbar} E_n (t-t_0)}$$

(stationärer Zustand)

$$\psi_n(x) = \sqrt{\frac{\alpha}{2^n n! \sqrt{\pi}}} e^{-\frac{\alpha^2 x^2}{2}} H_n(\alpha x)$$

$$E_n = (n + \frac{1}{2}) \hbar \omega_0$$

gehört für $n \geq 1$ nicht zu dieser "Klasse". Es gilt (zeige dies selbst durch Berechnen von $\Delta x, \Delta p$!):

$$\Delta x \cdot \Delta p = (2n+1) \frac{\hbar}{2} > \frac{\hbar}{2} \quad \text{für } n \geq 1 \quad (= \frac{\hbar}{2} \text{ für } n=0; \text{ s. voriger Punkt 3})$$

Z.B.: a) $\psi \equiv \psi_t = e^{-\frac{i}{\hbar} E_n (t-t_0)} \psi_n$, $\hat{H} \psi_n = E_n \psi_n$:

$$\Rightarrow \Delta x = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega_0}} (2n+1) > 0, \quad \Delta E = 0, \quad \langle \hat{p} \rangle = 0$$

$$\Delta x \cdot \Delta E \geq \frac{\hbar |\langle \hat{p} \rangle|}{2m} > 0 \quad \text{Bemerkung: gemeinsame EV von } \hat{x}, \hat{H} \neq \bullet$$

b) ψ nicht EV von \hat{H} : $\Delta x > 0, \Delta E > 0$

$$\Delta x \cdot \Delta E \geq \frac{\hbar |\langle \hat{p} \rangle|}{2m} \geq 0 \quad (\text{je nach } \psi)$$

II) $\mathcal{H} = L^2(\mathbb{R}^3)$

$$[\hat{L}_x, \hat{L}_y] = i\hbar \hat{L}_z \Rightarrow \Delta L_x \cdot \Delta L_y \geq \frac{\hbar |\langle \hat{L}_z \rangle|}{2} \geq 0$$

da $\sigma(\hat{L}_x) = \sigma(\hat{L}_y) = \{0, \pm\hbar, \pm 2\hbar, \dots\}$

z.B. a) $\psi \equiv \psi_t(\vec{r}) = e^{-\frac{i}{\hbar} E_n (t-t_0)} \psi_{nlm_l}(\vec{r})$ mit $l > 0$,

wobei $\hat{H} = \frac{\hat{p}^2}{2m} - \frac{e^2}{r}$ (H-Atom nichtrelativistisch)

$\hat{H} \psi_{nlm_l}(\vec{r}) = E_n \psi_{nlm_l}(\vec{r})$

$\hat{L}^2 \psi_{nlm_l}(\vec{r}) = l(l+1) \hbar^2 \psi_{nlm_l}(\vec{r})$

$\hat{L}_z \psi_{nlm_l}(\vec{r}) = m_l \hbar \psi_{nlm_l}(\vec{r})$

$n = 1, 2, 3, \dots$

$l = 0, 1, \dots, n-1$

$m_l = -l, -l+1, \dots, +l$

$\psi_{nlm_l}(\vec{r}) = R_{nl}(r) \underbrace{Y_{lm_l}(\vartheta, \varphi)}$

Winkelabhängig für $l > 0$

Konstante ($\frac{1}{\sqrt{4\pi}}$) für $l = m_l = 0$

$l > 0$!

Für obiges ψ :

$\Delta l_x > 0, \Delta l_y > 0, \langle \hat{L}_z \rangle = \begin{cases} 0 & \text{für } m_l = 0 \\ \neq 0 & \text{für } m_l \neq 0 \end{cases} = m_l \hbar$

$\Delta l_x \cdot \Delta l_y \geq \frac{\hbar |\langle \hat{L}_z \rangle|}{2} = m_l \frac{\hbar^2}{2} \geq 0$

$$\tilde{b)} \quad \psi \equiv \psi_t(\bar{r}) = e^{-\frac{i}{\hbar} E_n(t-t_0)}$$

$$\mu_{n00}(\bar{r}) = \psi_t(r, \cancel{\phi}, \cancel{\phi}) \quad (\text{man kann 1 oder 2 oder 3 oder 4... sein!})$$

$$\Rightarrow \hat{\ell}_x \psi = 0 = 0 \cdot \psi, \quad \hat{\ell}_y \psi = 0 \cdot \psi, \quad \hat{\ell}_z \psi = 0 \cdot \psi$$

Bemerkung: \exists abzählbar unendlich viele gemeinsame EV von $\hat{\ell}_x, \hat{\ell}_y$, obwohl $[\hat{\ell}_x, \hat{\ell}_y] \neq \hat{0}$, nämlich

$\{\mu_{n00}, n=1,2,3,\dots\}$. Es gibt aber kein vollständiges System gemeinsamer EV in $L^2(\mathbb{R}^3)$!

Beachte:

$$\underbrace{\Delta \ell_x \cdot \Delta \ell_y}_{0 \quad 0} \geq \underbrace{\hbar |\langle \hat{\ell}_z \rangle|}_2 \underbrace{0}_0 = 0!$$

Bemerkung: Obwohl es möglich ist, dass $\Delta \ell_x, \Delta \ell_y$ beide null sind, nennt man ℓ_x, ℓ_y "nicht verträglich"; Grund?