

FOLIEN VON D. GRAU ZUR
VORLESUNG "ELEKTRODYNAMIK
UND RELATIVITÄTSTHEORIE"
nach dem Skriptum von H. Nowotny

Kapitel 8

Newtonsche Mechanik G -kovariant
 Mechanik muß daher abgeändert werden

VIII.1. Invariante Masse, Viererimpuls und relativistischer Impuls eines Punktteilchens

Punktteilchen: Trägheitseigenschaften durch

L -invariante Masse m (= Ruhmasse; s. später)
gekennzeichnet

Definition 1: Viererimpuls des Teilchens

$$\vec{p}(\tau) := m \vec{u}(\tau) \quad (1)$$

Mit $\vec{p}^r = m u^r$, $(u^r) = \gamma(u) (c, \vec{u})$

folgt für die

kontravarianten Komponenten bzgl. S

$$\begin{aligned} (p^r) &= (p^0, p^1, p^2, p^3) = m \gamma(u) (c, u_x, u_y, u_z) \\ &= m \gamma(u) (c, \vec{u}) \end{aligned}$$

(2)

Definition 2 : relativistischer Impuls
 ("Dreierimpuls") des Teilchens

$$\vec{p} := m_{\gamma}(u) \vec{u} \quad (3)$$

Bemerkung: Der relativistische Impuls trifft an die Stelle des Newtonschen Impulses

$$\vec{p}_{\text{Newton}} = m \vec{u}$$

Mit der Abkürzung ("geschwindigkeitsabhängige Masse")

$$m(u) := m_{\gamma}(u)$$

gilt

$$\vec{p} = m(u) \vec{u}$$

Wegen

$$m(0) = m$$

nennt man die invariante Masse auch

Ruhmasse.

\vec{p}

$$(p^{\alpha}) = (p^0, \underbrace{p^1, p^2, p^3}) = m_{\gamma}(u) (c, \vec{u})$$

redundante Information (s. VIII-3)

$$\left. \begin{aligned} \vec{p} &= m \vec{u} \\ \vec{u} \cdot \vec{u} &= c^2 \end{aligned} \right\} \Rightarrow \vec{p}(t) \cdot \vec{p}(t) = m^2 c^2, \quad \forall t \quad (4)$$

$$p^{\mu} p_{\mu} = (p^0)^2 - \vec{p}^2 = m^2 c^2$$

$$p^0 = \sqrt{m^2 c^2 + \vec{p}^2} \quad (p^0 = m_{\gamma}(u) c > 0) \quad (5)$$

VIII.2. Relativistische Bewegungsgleichung

VIII.2.A. Viererkraft. Bewegungsgleichung

Newtonsche Mechanik:
 BG $\frac{d}{dt} \vec{p}_{\text{Newton}} = \vec{F}$

G-kovariant,
 wenn $\vec{F}' = \vec{F}$
 (achsenparallele Bezugssysteme)

\vec{F} "gewöhnliche Kraft" = "Dreierkraft"
 (in Elektrodynamik "übliche" Lorentzkraft)

Relativistische Mechanik:
 POSTULAT (in "Dreierschreibweise")
 BG $\frac{d}{dt} \vec{p} = \vec{F}$

L-kovariant
 bei geeigneter Transformation

Von \vec{F} ist $\frac{d}{dt} \vec{p}(t) \neq \vec{a}(t)$!
 s. später

Fragen:

- 1) Welches Transformationsgesetz ist für \vec{F} zu fordern?
- 2) Wie sieht die Formulierung mit Vierervektoren, d.h. die offensichtlich L-kovariante Formulierung aus?

In der Vierervektorformulierung kann nur statt $S: \frac{d}{dt} \vec{p}(t)$ ($S': \frac{d}{dt'} \vec{p}'(t')$ etc.) der Vierervektor $\frac{d}{d\tau} \vec{p}(\tau)$ verwendet werden:

Relativistische Mechanik:

POSTULAT (in Vierervektorschreibweise)

$$\frac{d}{d\tau} \vec{p}(\tau) = \vec{F}(\tau) \quad (7)$$

Damit die "räumlichen" Komponenten

bzgl. S mit dem früheren Postulat $\frac{d}{dt} \vec{p} = \vec{F}$

übereinstimmen, muß wegen $d\tau = \frac{dt}{\gamma(u)}$

$\vec{F}: S: (F^\mu) = (\cdot, \gamma(u) \vec{F})$ gelten. Deshalb:

Definition: Viererkraft auf ein Teilchen

$$\vec{F}: S: (F^\mu) = (F^0, F^1, F^2, F^3) \\ = (F^0, \gamma(u) \vec{F})$$

S' : analog

F^0 (bzw. F^0 etc.) bestimmt durch

$$\vec{F}(\tau) \cdot \vec{u}(\tau) = 0, \forall \tau$$

Bemerkungen:

1) Die "0"-Komponente von (7) muß redundante Information enthalten. WELCHE? (S. nächster Abschnitt)

per constructionem
("offensichtlich")

L-kovariant,

wofür \vec{F}

Vierervektor

\vec{F} Dreierkraft

[(8)]

VIII-5
2) Die Forderung $\vec{F} \cdot \vec{u} = 0$, welche F^0 (bzw. F^0 etc.) bestimmt, ergibt sich aus Konsistenzgründen:

$$\vec{p}(\tau) = m \vec{u}(\tau) \Rightarrow \frac{d}{d\tau} \vec{p}(\tau) = m \frac{d\vec{u}(\tau)}{d\tau} = m \vec{a}(\tau)$$

$$\left. \begin{aligned} \text{(VII.41): } \vec{a}(\tau) \cdot \vec{u}(\tau) &= 0, \forall \tau \\ \frac{d}{d\tau} \vec{p}(\tau) &= m \vec{a}(\tau) = \vec{F}(\tau) \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$\text{Forderung } \vec{F}(\tau) \cdot \vec{u}(\tau) = 0, \forall \tau. \checkmark$$

"Nebenergebnis": Man kann statt (7) auch alternativ

$$\boxed{m \vec{a}(\tau) = \vec{F}(\tau)} \quad (9)$$

schreiben.

Berechnung von F^0 : $(F^\mu) = (F^0, \gamma(u) \vec{F})$

$$(\mu_\mu) = \gamma(u) (c, -\vec{u})$$

$$0 = F^\mu \mu_\mu = \gamma(u) (F^0 c - \gamma(u) \vec{F} \cdot \vec{u}) \Rightarrow$$

$$\boxed{F^0 = \gamma(u) \frac{\vec{F} \cdot \vec{u}}{c}} \quad (10)$$

3) Aus

$$(F^\mu) = \gamma(u) \left(\frac{\vec{F} \cdot \vec{u}}{c}, \vec{F} \right), \quad (F'^\mu) \text{ analog}$$

$$\text{und } F'^\mu = \Lambda^\mu_\alpha F^\alpha$$

ergibt sich das für die L-Kovarianz der BG

$$\frac{d}{dt} \vec{p} = \vec{F} \quad \text{notwendige und hinreichende}$$

Transformationsgesetz $\vec{F} \rightarrow \vec{F}'$. (Für Standard-LI selbst anschreiben!)

5) "Räumliche" Komponenten von $m\vec{a}(\tau) = \vec{F}$

bzgl. S (kontravariant) geben (s. (aⁿ) Folie VIII-46)

$$m\gamma^3(u) (\vec{a} + \gamma^2(u) \frac{\vec{u} \cdot \vec{a}}{c^2} \vec{u}) = \gamma(u) \vec{F}$$

$$m\gamma^3(u) \vec{a} + m\gamma^3(u) \frac{\vec{u} \cdot \vec{a}}{c^2} \vec{u} = \vec{F} \quad | \cdot \frac{\vec{u}}{c^2} \quad (12)$$

$$\Rightarrow m\gamma^3(u) \frac{\vec{u} \cdot \vec{a}}{c^2} (1 + \gamma^2(u) \frac{u^2}{c^2}) = \frac{\vec{F} \cdot \vec{u}}{c^2} = m\gamma^3(u) \frac{\vec{u} \cdot \vec{a}}{c^2}$$

⇒ BG

$$m\gamma(u) \vec{a} = \vec{F} - \frac{\vec{F} \cdot \vec{u}}{c^2} \vec{u} \Leftrightarrow \frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F}$$

Kraft \vec{F} verursacht Beschleunigung \vec{a} , welche i.a. nicht die Richtung von \vec{F} besitzt.

Ausnahmen: 1) $\vec{F} \perp \vec{u}$; z.B. geladenes Teilchen im Magnetfeld

2) $\vec{F} \parallel \vec{u}$; z.B. geladenes Teilchen im longitudinalen elektrischen Feld

Beachte: $\vec{S} : m\vec{a} = \vec{F}$! ⇒ physikalische Bedeutung der L-inv. Masse m (Linearbeschleuniger)

4) "Räumliche" Komponenten von $\frac{d\vec{p}}{d\tau} = \vec{F}$

bzgl. S: $(p^\mu) = (p^0, \vec{p})$, $(F^\mu) = \gamma(u) (\frac{\vec{F} \cdot \vec{u}}{c}, \vec{F})$

$$\frac{d\vec{p}}{d\tau} = \frac{d\vec{p}}{dt} \frac{dt}{d\tau} = \gamma(u) \vec{F}$$

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F} \quad \checkmark$$

VIII. 2. B. Arbeitssatz bzw. Energiesatz

Newtonsche Mechanik:

BG $\frac{d}{dt}(m\vec{u}) = \vec{F} \Rightarrow$
 $\underbrace{\hspace{10em}}_{\vec{F}_{\text{Newton}}}$

Arbeitssatz $\frac{d}{dt} \frac{m\vec{u}^2}{2} = \vec{F} \cdot \vec{u}$
 $\underbrace{\hspace{10em}}_{T_{\text{Newton}}}$

Relativistische Mechanik:

BG $\frac{d}{dt}(m\gamma(u)\vec{u}) = \vec{F} \Rightarrow$ (s. unten^{†)})

Arbeitssatz $\frac{d}{dt}(m\gamma(u)c^2) = \vec{F} \cdot \vec{u}$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{mc^2 + T}$

Ruhenergie (innere Energie) $T := mc^2(\gamma(u) - 1)$ relativistische kinetische Energie

†) $\vec{F} \cdot \vec{u} = mc^2 \gamma(u) \vec{u} \cdot \vec{a} \frac{1}{c^2} = \frac{d}{dt}(m\gamma(u)c^2)$

1) Nun sehen wir explizit, dass die "0"-Komponente

$$\text{von } \frac{d}{dt} \vec{p} = \vec{F}$$

den bereits aus den "räumlichen" Komponenten folgenden Arbeitssatz, also redundante Information,

enthält:

$$S: \frac{dp^0}{dt} = F^0 \quad \text{gibt mit } p^0 = m\gamma(u)c$$

$$F^0 = \gamma(u) \frac{\vec{F} \cdot \vec{u}}{c}$$

$$\frac{d}{dt} = \gamma(u) \frac{d}{dt}$$

$$\gamma(u) \frac{d}{dt} (m\gamma(u)c) = \gamma(u) \frac{\vec{F} \cdot \vec{u}}{c}$$

$$\frac{d}{dt} (m\gamma(u)c^2) = \vec{F} \cdot \vec{u} \quad \checkmark$$

2) Aus dem Arbeitssatz

$$\frac{d}{dt} (m\gamma(u)c^2) = \frac{dA}{dt} = \vec{F} \cdot \vec{u} = \frac{\vec{F} \cdot d\vec{r}}{dt}$$

folgt der differentielle Arbeitssatz

$$dA = \vec{F} \cdot d\vec{r} = d(m\gamma(u)c^2) \quad (15)$$

Potentialfeld

Gilt $\vec{F} = -\vec{\nabla}V$, V Potential der Kraft (16)

so läßt sich der Arbeitssatz als Energiesatz interpretieren:

$$dA = \vec{F} \cdot d\vec{r} = -\vec{\nabla}V \cdot d\vec{r} = -dV = d(m\gamma(u)c^2)$$

$$d(m\gamma(u)c^2 + V) = 0$$

$$\underbrace{m\gamma(u)c^2 + V = E}_{mc^2 + T} \quad \text{Konstante der Bewegung} \quad (17)$$

Ruhenergie + kinetische Energie + potentielle Energie

= Gesamtenergie (zeitlich konstant)

VIII. 2.C. kräftefreies Teilchen

$$E = m\gamma(u)c^2 = mc^2 + T = m(u)c^2 \quad (18)$$

Einsteinbeziehung

EINSTEIN: Steht zur Umwandlung in andere Energieformen zur Verfügung

(z.B. "Zerstrahlung" eines

e^-e^+ -Paares in zwei Photonen)

$$(2), (5): \quad \vec{p}^0 = m\gamma(u)c = \sqrt{m^2c^2 + \vec{p}^2}$$

$$\Rightarrow \quad \vec{p}^0 = \frac{E}{c}, \quad (\vec{p}^0) = \left(\frac{E}{c}, \vec{p}\right) \quad (19)$$

$$E = \sqrt{m^2c^4 + c^2\vec{p}^2} \quad (20)$$

Nichtrelativistischer Grenzfall: $u \ll c$

$$E = mc^2 + T = mc^2 + \frac{\vec{p}^2}{2m} - \frac{\vec{p}^4}{8m^3c^2} + \dots \quad (21)$$

VIII. 2. D. Hyperbolische Bewegung

Annahmen: 1) $\vec{F} = (F, 0, 0)$

F zeitlich konstant > 0

2) AB: $\vec{r}(0) = \vec{0}, \quad \vec{u}(0) = \vec{0}$

$$\text{BG:} \quad \frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{d}{dt}(m\gamma(u)\vec{u}) = \vec{F} = F\vec{e}_x \quad (23)$$

bzw.

$$m\gamma(u)\vec{a} = \vec{F} - \frac{\vec{F} \cdot \vec{u}}{c^2} \vec{u} = F\vec{e}_x - \frac{F u_x}{c^2} \vec{u}$$

Wegen AB folgt daraus:

$$\underline{u_y(t) = u_z(t) = 0}, \quad \underline{y(t) = z(t) = 0} \quad (24)$$

$$\underline{\frac{d}{dt}(m\gamma(u)u) = F} \quad \text{mit } u = u_x > 0$$

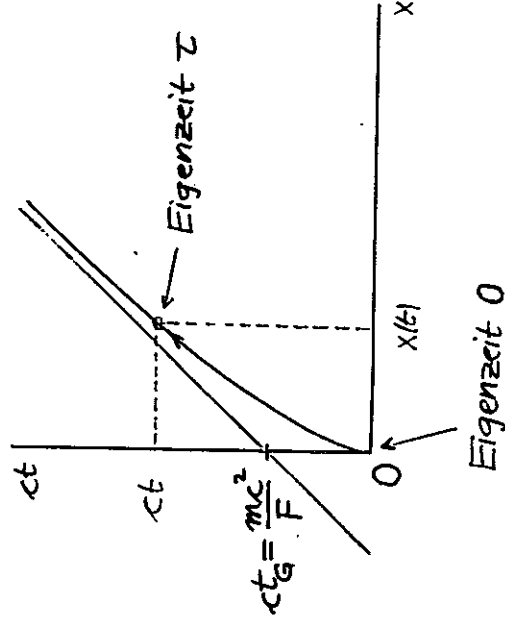
$$\frac{d}{dt}(m\gamma(u)u) = F, \quad m\gamma(u)u = Ft \quad (\text{AB}) \quad \text{VIII-11}$$

$$\Rightarrow u(t) = u_x(t) = \frac{ct}{\sqrt{t^2 + \frac{m^2c^2}{F^2}}}$$

$$x(t) = \frac{mc^2}{F} \left(\sqrt{1 + \frac{F^2 t^2}{m^2 c^2}} - 1 \right) \quad (\text{AB}) \quad (26)$$

Hyperbel im Minkowski-Diagramm mit

Asymptote $ct = x + \frac{mc^2}{F}$



$$\text{Zielge selbst:} \quad a(t) = a_x(t) = \frac{F}{m} \left(1 + \frac{F^2 t^2}{m^2 c^2} \right)^{3/2}$$

Beachte: Für $t \uparrow +\infty$ folgt $u(t) \uparrow c, a(t) \downarrow 0$.
Für "kleine" t gilt:

$$x(t) \approx \frac{1}{2} t^2, \quad u(t) \approx at, \quad a(t) \approx a \quad \text{mit } a = \frac{F}{m}$$

$$\mu(t) = \mu_x(t) = \frac{ct}{\sqrt{t^2 + \frac{m^2 c^4}{F^2}}} \Rightarrow \sqrt{1 - \frac{u^2(t)}{c^2}} = \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{F^2 t^2}{m^2 c^2}}}$$

$$\int \sqrt{1 - \frac{u^2(t)}{c^2}} dt = \int \frac{dt}{\sqrt{1 + \frac{F^2 t^2}{m^2 c^2}}} = \frac{mc}{F} \operatorname{arsh} \frac{Ft}{mc} + C$$

Eigenzeit ($\tau = 0$ für $t = 0$ gewählt)

$$\tau(t) = \frac{mc}{F} \operatorname{arsh} \frac{Ft}{mc} < t \quad (27)$$

Bemerkungen: Für diese Art der Bewegung ist die Beschleunigung im jeweiligen momentanen inertialen Ruhesystem \check{S}_t (t fest: $\check{S}_t : \check{u}(t) = 0$) fest und durch den Wert $a := \frac{F}{m}$ gegeben, weshalb man von einer "gleichförmig beschleunigten Bewegung" im Sinne der SRT spricht.

Falls es sich um eine gleichförmig beschleunigte Bewegung einer Rakete (im Sinne der SRT) handelt, ist m nicht zeitlich konstant, die Formeln für $x(t), u(t), a(t)$ gelten dann aber mit der Ersetzung $\frac{F}{m} \rightarrow a$.

*1) Zeige selbst:

1) Für eine eindimensionale Bewegung gilt allgemein

$$\check{a}(t) = \gamma^3(u(t)) a(t)$$

2) Für die oben besprochene hyperbolische Bewegung gilt

$$a(t) = \frac{F}{m} \frac{1}{\gamma^3(u(t))}$$

Aus 1) + 2) folgt die Behauptung.

VIII.3. Relativistische Teilchenstoßprozesse

(inkl. Umwandlungsprozesse bzw. Reaktionen)

VIII.3.A. Erhaltung des Gesamtviererimpulses

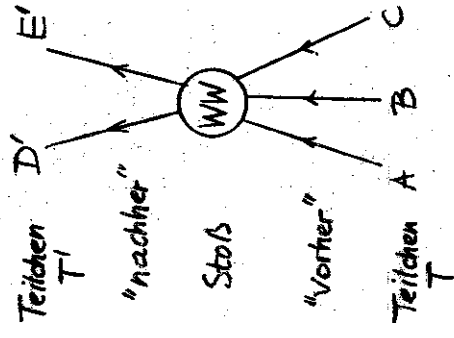
"Stoßnäherung"

WW der Teilchen wird außerhalb eines als raum-zeitlich klein angesehenen WW-Bereiches vernachlässigt.

Sind keine äußeren Kräfte (Felder) vorhanden, gilt dann:

"vor dem Stoß" } Teilchen kräftefrei \Rightarrow

"nach dem Stoß" } Viererimpuls jedes Teilchens zeitunabhängig



$$\vec{P}_{\text{nachher}} = \sum_T \vec{P}_{T1}$$

elm., starke, schwache WW (Gravitation)

QT

gekrümmte Raumzeit (28)

$$\vec{P}_{\text{vorher}} = \sum_T \vec{P}_T$$

+ weitere Erhaltungssätze!

Postulat:
 $\vec{P}_{\text{nachher}} = \vec{P}_{\text{vorher}}$

Bemerkungen:

- 1) Bedeutet Energie- und Impulserhaltung.
Summe der Ruhmassen muß nicht erhalten sein.
- 2) Rechenaufwand läßt sich durch geschickte Wahl des Bezugssystems u. U. beträchtlich vermindern;
z.B. Auswertung in S' , Transformation der Ergebnisse nach S . •

VIII. 3. B. Schwerpunktsystem S^* für ein System kräftefreier Teilchen

$$\text{Gesamtviererimpuls } \vec{P} = \sum_T \vec{P}_T$$

Definition des Schwerpunktsystems

$$S^*: (p^{\mu}) = \left(\frac{E^*}{c}, \vec{0} \right) \uparrow$$

Transformation $S \rightarrow S^*$ für den Fall

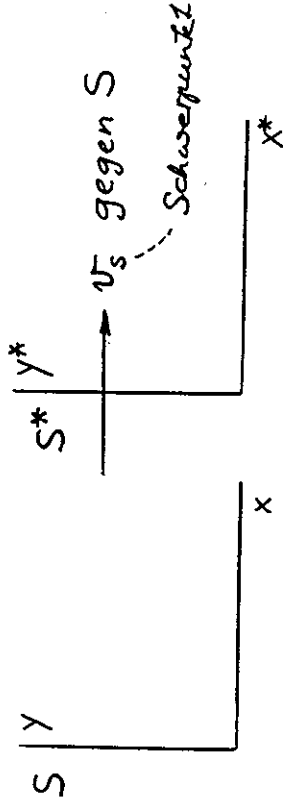
$$S: (p^{\mu}) = \left(\frac{E}{c}, p, 0, 0 \right), p > 0 \quad (32)$$

(durch geeignete Wahl des KS bzgl. S stets erreichbar)

DANN: Standard-LI zwischen S und S^* möglich

$$S: (p^{\mu}) = \left(\frac{E}{c}, p, 0, 0 \right), p > 0$$

$$S^*: (p^{*\mu}) = \left(\frac{E^*}{c}, 0, 0, 0 \right)$$



Zusammenhang zwischen E^* und E, p

$$\vec{P} \cdot \vec{P} = p^{\mu} p_{\mu} = \frac{E^2}{c^2} - p^2 = p^{*\mu} p^*_{\mu} = \frac{E^{*2}}{c^2} \quad (35)$$

$$\Rightarrow (p^{*\mu}) = \left(\sqrt{\frac{E^2}{c^2} - p^2}, \vec{0} \right)$$

$$v_s \text{ bzw. } \beta_s \equiv \beta(v_s), \gamma_s \equiv \gamma(v_s)$$

$$LT: \begin{array}{l} p^{*1} = \gamma_s (p^1 - \beta_s p^0) \Rightarrow \beta_s = \frac{p}{\frac{E}{c}} \\ \parallel \\ 0 \end{array} \parallel \begin{array}{l} \frac{E}{c} \\ p \end{array} \quad (34)$$

$$\beta_s = \frac{\frac{E}{c}}{\sqrt{\frac{E^2}{c^2} - p^2}}, \quad \beta_s \gamma_s = \frac{p}{\sqrt{\frac{E^2}{c^2} - p^2}}$$

Definition: Invariante Schwerpunktmasse M

$$M^2 c^2 = \vec{P} \cdot \vec{P} \quad (36)$$

$$(p^{\mu}) = (E/c, p, 0, 0)$$

$$(p^{*\mu}) = (\sqrt{E^2/c^2 - p^2}, 0, 0, 0)$$

$$\gamma_s = \frac{E/c}{\sqrt{E^2/c^2 - p^2}}, \quad \beta_s \gamma_s = \frac{p}{\sqrt{E^2/c^2 - p^2}}$$

$$M^2 c^2 = \vec{p} \cdot \vec{p} = p^{\mu} p_{\mu} = \frac{E^2}{c^2} - p^2$$

$$(p^{*\mu}) = (Mc, 0, 0, 0)$$

$$\gamma_s = \frac{E}{Mc^2}, \quad \beta_s \gamma_s = \frac{p}{Mc}$$

$$\frac{E}{c} = M \gamma_s c, \quad p = M \gamma_s v_s$$

$$(p^{\mu}) = M \gamma_s (c, v_s, 0, 0)$$

$$p^{\mu} = M v_s^{\mu} \quad \text{bzw.} \quad \vec{p} = M \vec{v}_s$$

LT $S \rightarrow S^*$: $x^{*\mu} = \Lambda^{\mu}_{\alpha} x^{\alpha}$ mit

$$({}^S \Lambda^*_{\alpha}) = \begin{pmatrix} \gamma_s & -\beta_s \gamma_s & 0 & 0 \\ -\beta_s \gamma_s & \gamma_s & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{E}{Mc^2} & -\frac{p}{Mc} & 0 & 0 \\ -\frac{p}{Mc} & \frac{E}{Mc^2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Spezialfall: Zwei Teilchen

$$(p_A^{\mu}) = \left(\frac{E_A}{c}, \vec{p}_A \right) = \left(\frac{E_A}{c}, p_A, p_y, p_z \right)$$

$$(p_B^{\mu}) = \left(\frac{E_B}{c}, \vec{p}_B \right) = \left(\frac{E_B}{c}, p_B, -p_y, -p_z \right) \quad (38)$$

$$(p^{\mu}) = \left(\frac{E}{c}, \vec{p} \right) = \left(\frac{E_A + E_B}{c}, p_A + p_B, 0, 0 \right)$$

"Energie-Impuls-Beziehungen"

$$\vec{p}_A \cdot \vec{p}_A = m_A^2 c^2 = \frac{E_A^2}{c^2} - \vec{p}_A^2 \quad (39)$$

$$\vec{p}_B \cdot \vec{p}_B = m_B^2 c^2 = \frac{E_B^2}{c^2} - \vec{p}_B^2$$

$$\vec{p} \cdot \vec{p} = M^2 c^2 = \frac{(E_A + E_B)^2}{c^2} - \underbrace{(p_A + p_B)^2}_{(\vec{p}_A + \vec{p}_B)^2}$$

(40)

$$= \underbrace{\frac{E_A^2}{c^2} - \vec{p}_A^2}_{m_A^2 c^2} + \underbrace{\frac{E_B^2}{c^2} - \vec{p}_B^2}_{m_B^2 c^2} + \frac{2E_A E_B}{c^2} - 2\vec{p}_A \cdot \vec{p}_B$$

$$M^2 = (m_A + m_B)^2 + 2 \left(\frac{E_A E_B}{c^4} - \frac{\vec{p}_A \cdot \vec{p}_B}{c^2} - m_A m_B \right) \quad (41)$$

VIII.3.C. Elastische und inelastische Stoßprozesse

Elastisch: Nach dem Stoß liegen dieselben

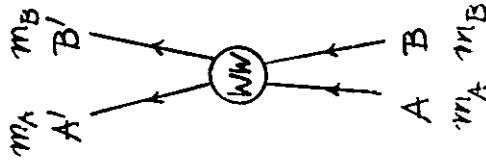
Teilchen vor wie vor dem Stoß.

Bei einem zusammengesetzten Teilchen

ändert sich nicht der innere Anregungszustand

(und damit auch nicht die Ruhmasse).

Beispiel: Elastischer Stoß zweier Teilchen



Inelastisch: Beim Stoß "verschwinden" Teilchen

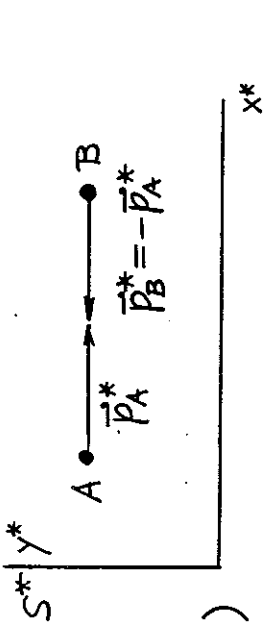
oder (und) es werden neue Teilchen

"erzeugt" oder (und) es ändert sich

bei mindestens einem zusammengesetzten

Teilchen der innere Anregungszustand.

VIII-19 Elastischer Stoß zweier Teilchen: beschrieben im Schwerpunktsystem S^*



Vor dem Stoß:

$$(p_A^{*k}) = \left(\frac{E_A^*}{c}, \vec{p}_A^* \right)$$

$$= \left(\frac{E_A^*}{c}, p_A^*, 0, 0 \right) \quad (42a)$$

$$(p_B^{*k}) = \left(\frac{E_B^*}{c}, \vec{p}_B^* \right) = \left(\frac{E_B^*}{c}, -p_A^*, 0, 0 \right), \quad p_A^* > 0$$

mit

$$m_A^2 c^2 = \frac{E_A^{*2}}{c^2} - \vec{p}_A^{*2}, \quad m_B^2 c^2 = \frac{E_B^{*2}}{c^2} - \vec{p}_B^{*2} \quad (42b)$$

$$\Rightarrow m_A^2 c^2 - m_B^2 c^2 = \frac{E_A^{*2} - E_B^{*2}}{c^2}$$

Nach dem Stoß:

$$(p_{A'}^{*k}) = \left(\frac{E_{A'}^*}{c}, \vec{p}_{A'}^* \right), \quad (p_{B'}^{*k}) = \left(\frac{E_{B'}^*}{c}, \vec{p}_{B'}^* \right) \quad (43a)$$

↑ Impulserhaltung: $-\vec{p}_{A'}^*$

mit

$$m_A^2 c^2 = \frac{E_{A'}^{*2}}{c^2} - \vec{p}_{A'}^{*2}, \quad m_B^2 c^2 = \frac{E_{B'}^{*2}}{c^2} - \vec{p}_{B'}^{*2} = \frac{E_{B'}^{*2}}{c^2} - \vec{p}_{A'}^{*2} \quad (43b)$$

$$\Rightarrow m_A^2 c^2 - m_B^2 c^2 = \frac{E_{A'}^{*2} - E_{B'}^{*2}}{c^2}$$

$$\text{Energieerhaltung: } E_A^* + E_B^* = E_{A'}^* + E_{B'}^* \quad (44)$$

$$\text{ferner: } E_A^{*2} - E_B^{*2} = E_{A'}^{*2} - E_{B'}^{*2}$$

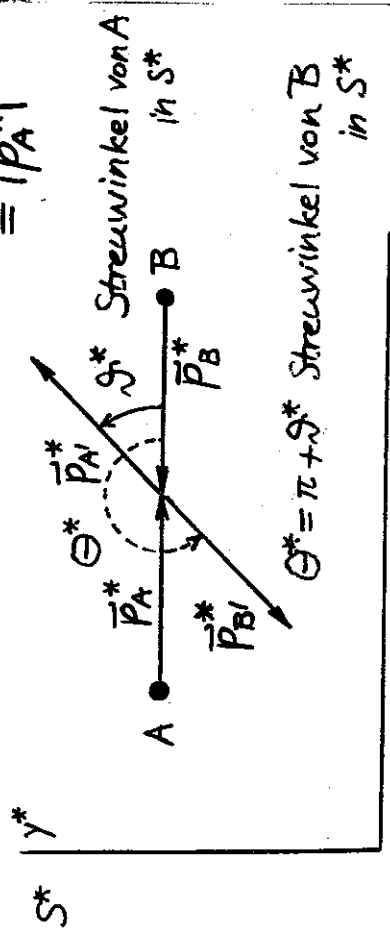
$$E_A^* + E_B^* = E_{A'}^* + E_{B'}^*$$

$$\left. \begin{aligned} (E_A^* + E_B^*) (E_A^* - E_B^*) &= (E_{A'}^* + E_{B'}^*) (E_{A'}^* - E_{B'}^*) \\ \Rightarrow \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$E_{A'}^* = E_A^* , E_{B'}^* = E_B^* \quad (45)$$

$$m_A^2 c^2 = \frac{E_A^{*2}}{c^2} - \vec{p}_A^{*2} = \frac{E_{A'}^{*2}}{c^2} - \vec{p}_{A'}^{*2} \Rightarrow$$

$$|\vec{p}_A^*| = |\vec{p}_{A'}^*| , \text{ analog } |\vec{p}_B^*| = |\vec{p}_B^*| = |\vec{p}_{B'}^*| \quad (46)$$



Beide Streuwinkel gemessen gegen Richtung von \vec{p}_A^* !

Nur Impulsrichtungen ändern sich in S^* ,

dabei gilt aber $\vec{p}_{B'}^* = -\vec{p}_A^*$.

Kovariante Formulierung des physikalischen

Gehaltes der Aussagen $E_{A'}^* = E_A^* , E_{B'}^* = E_B^*$

$$(p_A^{*\mu}) = \left(\frac{E_A^*}{c} , \vec{p}_A^* \right) , (p_{A'}^{*\mu}) = \left(\frac{E_{A'}^*}{c} , \vec{p}_{A'}^* \right)$$

$$(u_S^{*\mu}) = (c , \vec{0}) \quad (47)$$

$$\left. \begin{aligned} \vec{p}_A \cdot \vec{u}_S &= p_A^{*\mu} u_{S\mu}^* = E_A^* \\ \vec{p}_{A'} \cdot \vec{u}_S &= p_{A'}^{*\mu} u_{S\mu}^* = E_{A'}^* \end{aligned} \right\}$$

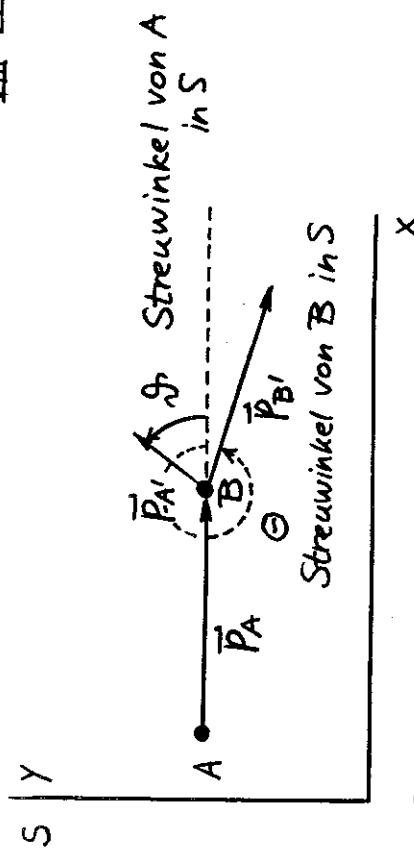
analog mit
 $A \rightarrow B , A' \rightarrow B'$

$$\Rightarrow \vec{p}_A \cdot \vec{u}_S = \vec{p}_{A'} \cdot \vec{u}_S , \vec{p}_B \cdot \vec{u}_S = \vec{p}_{B'} \cdot \vec{u}_S \quad (48)$$

VIII. 4. Beispiele für relativistische Teilchenstoßprozesse

VIII. 4. A. Elastischer Stoß zweier Teilchen
beschrieben im Laborsystem S ("Target"-
Teilchen B vor dem Stoß in Ruhe)

Gesucht: Energien $E_{A'} , E_{B'}$ der Teilchen A, B
nach dem Stoß in Abhängigkeit
von deren Streuwinkel ϑ , Θ in S



Vordem Stoß:

$$(p_A^K) = \left(\frac{E_A}{c}, \vec{p}_A \right) = \left(\frac{E_A}{c}, p_A, 0, 0 \right), p_A > 0 \quad (49)$$

$$(p_B^K) = \left(\frac{E_B}{c}, \vec{p}_B \right) = (m_B c, 0, 0, 0) \quad (50)$$

mit $m_A^2 c^2 = \frac{E_A^2}{c^2} - p_A^2$

$$(p^K) = \left(\frac{E_A + m_B c^2}{c}, p_A, 0, 0 \right)$$

s. Folie VIII-16: $(v_S^K) = \left(-\frac{p^K}{M} \right) = \left(\frac{E_A + m_B c^2}{Mc}, \frac{p_A}{M}, 0, 0 \right) \quad (51)$

Nach dem Stoß: Ansatz (s. Abb.)

$$(p_A'^K) = \left(\frac{E_A'}{c}, p_A' \cos \theta, p_A' \sin \theta, 0 \right) \quad (52)$$

$$(p_B'^K) = \left(\frac{E_B'}{c}, p_B' \cos \theta, p_B' \sin \theta, 0 \right)$$

mit $m_A^2 c^2 = \frac{E_A'^2}{c^2} - p_A'^2$, $m_B^2 c^2 = \frac{E_B'^2}{c^2} - p_B'^2 \quad (53)$

$$(p_A^K) = \left(\frac{E_A}{c}, p_A, 0, 0 \right)$$

$$(p_A'^K) = \left(\frac{E_A'}{c}, p_A' \cos \theta, p_A' \sin \theta, 0 \right)$$

$$(v_S^K) = \left(\frac{E_A + m_B c^2}{Mc}, \frac{p_A}{M}, 0, 0 \right)$$

$$(48): \vec{p}_A \cdot \vec{v}_S = \vec{p}_A' \cdot \vec{v}_S$$

$$\Rightarrow \frac{E_A (E_A + m_B c^2)}{M c^2} - \frac{p_A^2}{M}$$

$$= \frac{E_A' (E_A + m_B c^2)}{M c^2} - \frac{p_A' p_A \cos \theta}{M} \quad | \cdot M c^2$$

$$E_A (E_A + m_B c^2) - c^2 p_A^2 = E_A' (E_A + m_B c^2) - c^2 p_A' p_A \cos \theta \quad (54a)$$

mit $p_A = \sqrt{\frac{E_A^2}{c^2} - m_A^2 c^2}$

Bestimmungsgleichung für E_A' in Abhängigkeit von θ

Analog folgt aus $\vec{p}_B \cdot \vec{v}_S = \vec{p}_B' \cdot \vec{v}_S$

$$m_B c^2 (E_A + m_B c^2) = E_B' (E_A + m_B c^2) - c^2 p_A p_B' \cos \theta \quad (54b)$$

mit $p_B' = \sqrt{\frac{E_B'^2}{c^2} - m_B^2 c^2}$

Bestimmungsgleichung für E_B' in Abhängigkeit von θ

Beachte: θ, θ' nicht voneinander unabhängig!

Das ist aber für die gestellten Fragen gleichgültig...

Bemerkung: Den Zusammenhang zwischen \vec{p} und Θ erhält man am einfachsten aus dem Erhaltungssatz für die y -Komponente des Gesamtimpulses:

$$p_A'(\beta) \sin \beta + p_B'(\Theta) \sin \Theta = 0 \rightarrow \Theta(\beta)$$

aus Gl. (54a) aus Gl. (54b)

VIII. 4. B. Spezialfall: Comptonstreuung

im Laborsystem S (Ruhssystem des e^- vor dem Stoß)

Teilchen A: Photon: $m_f = 0$ und

Einstein-de Broglie-Beziehungen

$$E = \hbar\omega = hf, \quad p = \hbar k = \frac{h}{\lambda}$$

(20): kraftfreies Teilchen mit $m=0$

$$E = \sqrt{m^2 c^4 + c^2 p^2} = cp \quad (p=|p|)$$

Somit:

$$E_A = cp_A = \frac{hc}{\lambda} \quad (55) + (56)$$

$$E_A' = cp_A' = \frac{hc}{\lambda'}$$

Teilchen B: Elektron: m_e

(54a): \swarrow für Photon

$$E_A (E_A + m_B c^2) - \vec{p}_A^2 c^2 = E_A' (E_A + m_B c^2) - c^2 p_A p_A' \cos \beta$$

$$\frac{hc}{\lambda} m_e c^2 = \frac{hc}{\lambda'} \left(\frac{hc}{\lambda} + m_e c^2 \right) - \frac{hc}{\lambda} \frac{hc}{\lambda'} \cos \beta$$

$$\frac{1}{\lambda} m_e c^2 = \frac{1}{\lambda'} \left(\frac{hc}{\lambda} + m_e c^2 \right) - \frac{hc}{\lambda \lambda'} \cos \beta$$

$$\lambda' = \frac{h}{m_e c} + \lambda - \frac{h}{m_e c} \cos \beta$$

$$\lambda_c := \frac{h}{m_e c} \quad \text{Comptonwellenlänge (des Elektrons)}$$

$$\lambda' = \lambda + \lambda_c (1 - \cos \beta) \quad (59)$$

$2,4 \cdot 10^{-10} \text{ cm}$

VIII. 4. C. Inelastische Proton-Proton-Streuung

Frage: Wie groß muss die Geschwindigkeit u_A eines Protons A mindestens sein, damit

beim Zusammenstoß mit einem ruhenden

Proton B ein zusätzliches Proton-Antiproton-Paar erzeugt werden kann?

Bemerkung: Ladungserhaltung und "Erhaltung

der Baryonenzahl" (= Erhaltung der

Differenz aus Zahl der Baryonen und Zahl der Antibaryonen) gestatten einen solchen

Prozess. ●

$$\vec{p}_{\text{Vorher}} = \vec{p}_{\text{Nachher}} \Rightarrow \vec{p}_{\text{Vorher}} \cdot \vec{p}_{\text{Vorher}} = \vec{p}_{\text{Nachher}} \cdot \vec{p}_{\text{Nachher}} \quad (62)$$

Vor dem Stoß im Laborsystem S:

$$(p_A^k) = \left(\frac{E_A}{c}, \vec{p}_A\right) \quad \text{mit} \quad \frac{E_A^2}{c^2} - \vec{p}_A^2 = m_p^2 c^2$$

$$(p_B^k) = (m_p c, \vec{0})$$

$$(p_{\text{Vorher}}^k) = \left(\frac{E_A}{c} + m_p c, \vec{p}_A\right) \Rightarrow$$

$$\vec{p}_{\text{Vorher}} \cdot \vec{p}_{\text{Vorher}} = p_{\text{Vorher}}^k \cdot p_{\text{Vorher}, \mu}^k$$

$$= \left(\frac{E_A}{c} + m_p c\right)^2 - \vec{p}_A^2$$

$$= \left(\frac{E_A}{c} + m_p c\right)^2 - \left(\frac{E_A^2}{c^2} - m_p^2 c^2\right)$$

$$= 2E_A m_p + 2m_p^2 c^2$$

Nach dem Stoß im Schwerpunktsystem S*:

$$(p_{T'}^{*k}) = (m_p c, \vec{0}) \quad , \quad T' = A', B', C', D'$$

Protonen Antiproton

$$(p_{\text{Nachher}}^{*k}) = (4m_p c, \vec{0}) \Rightarrow \quad (61)$$

$$\vec{p}_{\text{Nachher}} \cdot \vec{p}_{\text{Nachher}} = p_{\text{Nachher}}^{*k} \cdot p_{\text{Nachher}, \mu}^{*k} = 16m_p^2 c^2 \quad (62)$$

$$\Rightarrow 7E_A m_p = 14m_p^2 c^2 \quad , \quad E_A = 7m_p c^2$$

$$E_A = m_p \gamma(\omega_A) c^2 = 7m_p c^2 \quad (63)$$

$\gamma(\omega_A) = 7 \Rightarrow$ Mindestgeschwindigkeit:

$$\omega_A = \sqrt{\frac{48}{49}} c = 0,989774c$$

VIII.4.D. Ist ein Zerfall $\gamma \rightarrow e^- + e^+$ möglich?

Bemerkung: Ladungserhaltung und "Erhaltung der Leptonenzahl" würden einen solchen Prozeß gestatten. •

S beliebiges Inertialsystem

"Vorher":

$$(p_\gamma^k) = (p_\gamma^k) = (p_{\text{Vorher}}^k) = \left(\frac{E}{c}, \vec{p}\right)$$

† mit $E = c|\vec{p}|$ bzw.

$$\vec{p}_T \cdot \vec{p}_T = \frac{E^2}{c^2} - \vec{p}^2 = 0 \quad , \quad \vec{p}_T \text{ "lichtartig"}$$

"Nachher":

$$(p_{T'}^k) = \left(\frac{E_{T'}}{c}, \vec{p}_{T'}\right) \quad \text{mit} \quad \frac{E_{T'}^2}{c^2} - \vec{p}_{T'}^2 = m_e^2 c^2$$

$$T' = B', C' \quad e^- \quad e^+$$

$$(p_{\text{Nachher}}^k) = \left(\frac{E_{B'} + E_{C'}}{c}, \vec{p}_{B'} + \vec{p}_{C'}\right)$$

$$\vec{p}_{\text{Vorher}} = \vec{p}_{\text{Nachher}} \Rightarrow \begin{cases} E = E_{B'} + E_{C'} \\ \vec{p} = \vec{p}_{B'} + \vec{p}_{C'} \end{cases}$$

$$E^2 - c^2 \vec{p}^2 = 0$$

$$(E_{B'} + E_{C'})^2 - c^2 (\vec{p}_{B'} + \vec{p}_{C'})^2 = 0 \quad (66)$$

$$E_{B'}^2 - c^2 \vec{p}_{B'}^2 + E_{C'}^2 - c^2 \vec{p}_{C'}^2 + 2(E_{B'} E_{C'} - c^2 \vec{p}_{B'} \cdot \vec{p}_{C'}) = 0$$

$$m_e^2 c^4 + \frac{E_{B'}}{c} \frac{E_{C'}}{c} - \vec{p}_{B'} \cdot \vec{p}_{C'} = 0$$

$$m_e^2 c^2 + \underbrace{(\sqrt{\vec{p}_{B'}^2 + m_e^2 c^2} \sqrt{\vec{p}_{C'}^2 + m_e^2 c^2} - \vec{p}_{B'} \cdot \vec{p}_{C'})}_{> 0} = 0 \quad (67)$$

> 0 Widerspruch!

IX. DIE ELEKTRODYNAMIK ALS

L-KOVARIANTE THEORIE

IX.1. Feldtensor, Maxwellgleichungen

IX.1.A. Viererstrom und Viererpotential

Viererstromdichte \vec{j}

Wie man beweisen kann, bilden $c\rho, \vec{j}$ die kontravarianten Komponenten eines

Vierervektorfeldes bzgl. S , welches man als

Viererstromdichte \vec{j} bezeichnet.

$$\vec{j}: S: (j^\mu) = (c\rho, \vec{j})$$

$$S': (j'^\mu) = (c\rho', \vec{j}')$$

⋮

Beachte: $c\rho(x^0, x^1, x^2, x^3), \vec{j}(x^0, x^1, x^2, x^3)$

$c\rho'(x'^0, x'^1, x'^2, x'^3), \vec{j}'(x'^0, x'^1, x'^2, x'^3)$

Beweis (anders als im Skriptum):

Wir betrachten den Fall einer beliebig bewegten

Punktladung q . Es gilt dann $\rho(\vec{r}, t) = q \delta(\vec{r} - \vec{r}(t))$,

$\vec{j}(\vec{r}, t) = \vec{u}(t) \rho(\vec{r}, t)$.